PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11)Publication number:

2001-127614

(43)Date of publication of application: 11.05.2001

(51)Int.CI.

H03K 19/0175 H01L 27/04 H01L 21/822

(21)Application number: 11-308631

(71)Applicant: NEC CORP

(22)Date of filing:

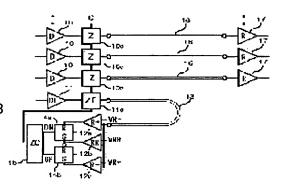
29.10.1999

(72)Inventor: TAKAHASHI YUTAKA

(54) SEMICONDUCTOR INTEGRATED CIRCUIT AND ITS IMPEDANCE CONTROL METHOD (57)Abstract:

PROBLEM TO BE SOLVED: To compensate dispersion in the characteristic impedance due to manufacture dispersion of a printed circuit board with respect to a semiconductor integrated circuit.

SOLUTION: The semiconductor integrated circuit consists of output buffers 10, 11 whose output impedance is controllable, reflection noise detection means 12a-12c, 14a, 14b that detect a reflection noise due to impedance mismatching in a waveform at a receiving end when actually driving a transmission line 13 of a printed circuit board, and a control circuit 15 that receives an output of the reflection noise detection means as an input signal to control the output impedance so as to eliminate the reflection noise.



LEGAL STATUS

[Date of request for examination]

04.09.2000

[Date of sending the examiner's decision of

03.12.2002

rejection]

[Kind of final disposal of application other than the examiner's decision of rejection or application converted registration]

[Date of final disposal for application]

[Patent number]

[Date of registration]

[Number of appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of requesting appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of extinction of right]

(12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号

特開2001-127614 (P2001 – 127614A)

平成13年5月11日(2001.5.11)

(51) Int (13) H01L 27/04 H03K 19/0175 H01L 27/04 H03K 19/00 H03K 19/00 1010 101F テーマコード (参考) 5F038 5 J O 5 6

を連続が、本 請求項の数8 OL (全8 頁)

(22) 出版日 平成11年10月29日(1999, 10.29)

> (71)出版人 000004237 日本電気株式会社 東京都港区芝五丁目7番1号

(72) 発明者 高橋 裕

势级 東京都港区芝五丁目7番1号 日本電気株

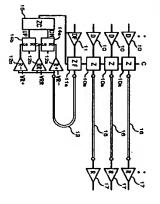
F ターム(参考) SF038 BH19 CD05 CD08 DF07 DF14 (74) 代理人 100096105 **弁理士 天野 広**

5,1056 AA04 AA40 BB02 BB24 BB28 CC17 EE07 EE15 FF07 FF10 CC00 KK01 BB34 BB38 BB59 0000 0014

(54) 「発射の名祭] 半導体鉄独回路及び下のインドーダンス使物方法

過ばのしきによる結点インアーダンスぱのしきを施食す 【課題】 半導体集積回路において、プリント配線板の製

出力パッファ10、11と、出力パッファ11によって して受信し、反射ノイズが消去されるように出力インと a、14bと、反射ノイズ検出手段の出力を入力信号と **幅の液形におけるインアーダンス木製合による反射ノム** 実際にプリント配線板の伝送路13を駆動したときの受 ズを検出する反射ノイズ検出手段12 a − 12 c 、14 -ダンス値を制御する制御回路15と、からなる。 【解決手段】田力インパーダンス値が起御回徳な複数の



BEST AVAILABLE COPY

【特許数块の領囲】

カインパーダンス値が慰御可能な少なへとも一しの出力 【請求項1】 プリント配換板の伝送路を駆動する、出

フィードバック報義と、からなり、

何記フィードバック繊藻は、

前記出力パッファと同一の構成を有する制御用出力パッ

の特性インピーダンスを有するフィードバック用伝送路 前記制御用出力パッファに接続され、前記伝送路と同一

からなるものである半導体集積回路。 カインピーダンス値を所望の値に制御する制御手段と、 インパーダンス値にレイー ドスック つ、もられ、信記出 助したときに得られるインピーダンス不整合を前記出力 **煎記制御用出力パッファがフィードパック用伝送路を駆**

【請求項2】 出力インピーダンス値が制御可能な複数

けるインピーダンス不整合による反射ノイズを検出する リント配線板の伝送路を駆動したときの受娼の被形にお **哲語複数の田ガバッファのうちの一つによって実際にプ**

ーダンス値を慰御するインパーダンス制御信号を発生さ し、前記反射ノイズが消去されるように前記出力インピ 前記反射ノイズ検出手段の出力を入力信号として受信

からなる半導体集積回路。

くとも一〇の田力パッファと、 【詩朱碩3】 田カインピーダンス値が制御可能な少な

ファと同一の構成を有する制御用出力パッファと、 出力インピーダンス値が慰御可能であり、前記出力ベッ ダンス不整合による反射ノイズを検出する反射ノイズ検 の伝送路を慰慰したときの収縮の液形におけるインパー

する伝送路と、 前記制御用出力バッファと前記ノイズ検出手段とを接続

ーダンス値を制御するインピーダンス制御信号を発生さ し、前記反射ノイズが消去されるように前記出力インド 前記反射ノイズ検出手段の出力を入力信号として受信

からなる半導体集積回路。

2又は3に記載の半導体集積回路。 心からずらして設定されていることを称徴とする請求項 シーズからなり、各殻動下シースの参照倒圧は版幅の中 【請求項4】 前記反射ノイズ検出手段は複数の遊動フ

はクロック入力として前記セットリセットフリップフロ ップに入力され、前記制御回路は前記セットリセットフ ットフリップフロップを備え、前記芸動レツースの出力 【請求項5】 前記ノイズ反射手段はさらにセットリセ

8

特開2001-127614

とする請求項4に記載の半導体集積回路。 き、反射ノイズの有無を判定するものであることを特徴 リップフロップの出力信号を受信し、該出力信号に基づ

ンス値を増やすようなインピーダンス制御信号を発生す アーダンスよりも小さい場合には、前間出力インアータ るものであることを特徴とする請求項 5 に記載の半導体 し、前記出力インアーダンス値が前記伝法路の特在イン ンス値を減らすようなインピーダンス制御信号を発生 ピーダンスよりも大きい場合には、前記出力インピータ き、点記田力インアーダンス値が点記伝送路の体査イン 【請求項6】 前記制御回路は、前記出力信号に基ム

よる反射ノイズを検出する第1の過程と、 したときの受格の故形におけるインピーダンス不概合に バッファによって実際にプリント配線板の伝送路を駆動 【請求項7】 田力インドーダンス値が慰御可能な田力

からなる半導体集積回路におけるインピーダンス制御方 ンス値を制御する第2の過程と、 前記反射ノイズが消去されるように前記出力インピーダ

を特徴とする請求項7に記載の半導体集積回路における ソパーダンス値が拒記伝送路の特性インパーダンスより インパーダンス慰御方符。 ように信託インパーダンス値を制御するものであること もぐさい強合には、信託丑七人ンパーダンス首を基やす ように前記出力インパーダンス値を慰御し、問記出力イ も大きい場合には、前記田カインピーダンス資を減らす ンパーダンス値が側記伝送路の特性インパーダンスより 【請求項8】 前記第2の過程においては、前記出力4

[発明の詳細な説明]

[0001]

に関する。 半導体集積回路におけるインピーダンスを制御する方法 【発明の属する技術分野】本発明は半導体集積回路及び

らしきや製作時の道度の変製による田力インパーダンス は、一般的に、インピーダンス整合機構を有することを 必要であり、近年では、特に、半導体製造プロセスのは めに用いられることが多い。このような半導体集積回路 【従来の技術】半導体集積回路は、特に、高速伝送のた

CC96/SESSION9/SRAM/PAPER ることが提案されている。 抵抗」と序ぶ)に対した丑力インパーダンスを概合さも leImpedance circuitにおいては、 FA9. 3 Figure 5: Programmab の変動を補償することが要求されている。 集積回路の外部に取り付けた基準抵抗(以下「外部基準 【0003】この類状に応えるために、例えば、ISS

【発明が解決しようとする課題】しかしながら、この提

š

-2-

ダンスを補償することができないという欠点がある。 有インパーダンスが減のしてお路合には、田七インパー ンスを外部基準抵抗に対して整合させるものためるの に生じる反射ノイズにかかわらず、単に出力インピータ 素は、実際にプリント配線板の伝送路を伝送させたとき 【0005】このように、上記の侵棄は、外部基準抵抗 アリント配線板の製造ばらしまによって伝送路の特

集積回路における山力インピーダンスを調整する回路が 観、特開平11-55106号公報においても、半導体 0-105304号公報、特開平11-27132号公 11号公報、特開平8-321769号公報、特開平1 て、大量生産には適さないという欠点がある。 合わせて変更しない限り、ノイメマージンが低へ、従っ 値をプリント配象板の特性インパーダンスのぼらしきに 【0006】上記の文献以外にも、特開昭63-313

路を必要とし、回路規模を拡大するなどの欠点を有する **ス国報回路は、例えば、インパーダンス関数用の外**部回 【0007】しかしながら、これらの田力インパーダン 感覚されている。

提供することを目的とする。 れた半導体負債回路及びそのインピーダンス調整方法を る特性インピーダンスばらしきをも納償し、最適性に保 **存大するいとなへ、ピリント関係故の製造兵のしゃによ** 問題点に鑑みてなされたものであり、大幅に回路規模を 【0008】本発明は、以上のような従来技術における

制御する制御手段と、からなるものである半導体処積回 ベック つ、もった、丑力インアーダンス資を原図の質に ンピーダンス不整合を出力インピーダンス値にフィード がフィードバック用伝送路を駆動したときに得られるイ 有するフィードバック用伝送路と、制御用出力パッファ ファに接続され、伝送路と同一の特性インピーダンスを の構成を有する制御用出力パッファと、制御用出力パッ からなり、フィードバック破構は、出力パッファと同一 へとも一〇の丑力パッファと、フィードパック磁薬と、 路を駆動する、田力インアーダンス値が慰御回続な少な め、本発明のうち、請求項1は、プリント配線板の伝送 【課題を解決するための手段】この目的を達成するた

動を補償し、インピーダンス整合した伝送を行うことが スラツキや野信道度変勢による田力インアーダンスの変 に保る半導体集積回路によれば、半導体製造プロセスの ンス値が所望の値に関整される。このように、本請求項 ンアーダンス質にフィードベックされ、出力インアーダ されたインピーダンス不整合は影御手段により、出力イ きに現在するインドーダンス不概合が使出される。後日 フィードバック機構により、実際の伝送路を駆動したと 【0010】本請求項に係る半導体集積回路によれば、

> らなる半導体集積回路を提供する。 **るインパーダンス態御信号を発生させる影御回路と、か** イズが治去されるように出力インピーダンス値を慰御す よる反射ノイズを検出する反射ノイズ検出手段と、反射 可能な複数の出力パッファと、複数の出力パッファのう ノイズ検出手段の出力を入力信号として受信し、反射ノ したときの受娼の改歩におけるインピーダンス不覧合に ちの一つによって実際にプリント配線板の伝送路を駆動 【0011】請求項2は、出力インピーダンス値が制御

た伝送を行うことが可能になる。 インパーダンスの変動を補償し、インパーダンス整合し 導体製造プロセスのパラツキや動作温度変動による出力 導体集積回路によっても、請求項1の場合と同様に、半 きに発生するインピーダンス不整合に起因する反射ノイ 反射ノイズ検出手段により、実際の伝送路を駆動したと 堪んき、この反射ノイ メが治士されるように出力インド ズが検出される。慰御回路は、検出された反射ノイズに 【0012】本請求項に係る半導体集積回路によれば、 ーダンス値を影御する。このように、本間求項に係る半

30 ンピーダンス制御信号を発生させる制御回路と、からな が消去されるように出力インパーダンス値を制御するイ を有する制御用出力パッファと、制御用出力パッファに **回館な少なへとも一〇の出力スッファと、出力インパー** る半導体集積回路を提供する。 ズ検出手段の出力を入力信号として受信し、反射ノイズ ファとノイズ検出手段とを接続する伝送路と、反射ノイ **イズを検出する反射ノイズ検出年段と、制御用出力パッ** 受娼の改形におけるインピーダンス不整合による反射ノ よって実際にプリント配線板の伝送路を駆動したときの ダンス自が慰御に結らめり、出七スッファと同一の構成 【0013】請求項3は、出力インピーダンス値が起御

造プロセスのベラジキや動作温度変動による出力インと によっても、請求項1叉は2の場合と同様に、半導体製 制御する。このように、本請求項に係る半導体集積回路 反射ノイズが消去されるように出力インピーダンス値を を行うことが可能になる。 ーダンスの変動を補償し、インパーダンス整合した伝送 伝送路が駆動され、そのときのインピーダンス不整合に 制御用出力パッファによって、実際にプリント配象板の る。制御回路は、検出された反射ノイズに基づき、この よる反射ノイズが反射ノイズ検出手段により検出され 【0014】本請求項に係る半導体集積回路によれば

イズ検出手段は、例えば、複数の差動フシースからなる 参照既圧は損傷の中心からずらして数定される。 ものとすることができる。この場合、各芸動レシースの 【0015】請求項4に記載されているように、反射ノ

出力はクロック入力としてセットリセットフリップフロ プを備えることが好ましい。この場合、遊動アシースの ノイズ反射手段はさらにセットリセットフリップフロッ 【0016】また、請求項5に記載されているように、

の特性インピーダンスよりも大きい場合には、出力イン 増やすようなインピーダンス制御信号を発生するものと 発生し、田力インパーダンス値が伝送路の特柱インパー ピーダンス値を被らすようなインピーダンス慰询信号を は、田力信号に堪んや、田七インパーダンス値が伝送路 請求項5に係る半導体集積回路においては、制御回路 ダンスよりも小さい場合には、出力インピーダンス値を

御する第2の過程と、からなる半導体集積回路における **泌路を駆動したときの受痛の痰形におけるインパーダン** 可能な出力パッファによって実際にプリント配線板の伝 インプーダンス制御方法を提供する。 **射ノイズが消去されるように出力インピーダンス値を脚** ス不整合による反射ノイズを検出する第1の過程と、反

2 又は 3 に係る半導体集積回路と同様の効果を得ること 【0019】本請求項に係る方法によれば、請求項1、

出力インピーダンス値が伝送路の特性インピーダンスは ンス値を減らすように出力インパーダンス値を制御し、 過程においては、出力インピーダンス値が伝送路の特性 うにインパーダンス値を想御するものとすることができ りも小さい場合には、出力インピーダンス値を指やすよ インパーダンスよりも大きい協合には、田力インパータ

る半導体集積回路のプロック図である。

第1及び第2セットリセットフリップフロップ14g、 中、それぞれ「R+」、「RR」、「R-」で示す) ク用伝送路13と、第1乃至第3差動レシーパ12a、 バ12a、12b及び12cとを接続するフィードバッ す)と、制御用出力バッファ11によって実際にプリン 御可能な制御用出力パッファ11 (図中、「DF」で示 この出力信号に揺んき、反射ノイズが消击されるように プ14a、14bの出力信号を入力信号として受信し、 12 b及び12 cの出力をクロック入力として入力する と、慰御用虫力スッファ11と第1乃虫第3絶動ワツー 乃至第3差動レシーパ12a、12b及び12c(図 インパーダンス不報合による反射ノイズを検出する第1 インパーダンス値が慰御可能な複数の出力パッファ10 14 bと、第1及び第2セットリセットフリップフロッ ト配線板の伝送路を駆動したときの受娼の被形における 【0022】本実施形態に係る半導体集積回路は、出力 (図中、「D」で示す)と、出力インパーダンス値が形

ロップの出力信号を受信し、該出力信号に基づき、反射 ップに入力され、想御回路はセットリセットフリップフ

して韓成することが好ましい。 【0017】請求項6に記載されているように、上述の

【0018】請求項1は、出力インピーダンス値が制御

【0020】請求項8に記載されているように、第2の

【発明の実施の形態】図1は、本発明の一実施形態に倍

特開2001-127614

Ē

制御信号生成回路15 (図中、「2C」で示す)と、か インピーダンス制御信号Cを発生させるインピーダンス 各田 カバッファ100田 カインパーダンス値を慰御する

及び12cと第1及び第2セットリセットフリップフロ ップ14a及び14bとが反射ノイズ検出手段を形成し 【0023】第1乃至第3差動レシーバ12a、12b

部10 a(図中、「Z」で示す)を備えており、インビ の伝送路16を駆動し、さらに、実際に使用されるレシ ダンス制御信号Cにより制御された後、プリント配象板 ガスッファ10かのの五ガインパーダンスは、インパー れるインピーダンス制御信号Cにより制御される。各出 ス値はインピーダンス制御信号生成回路15から発せら て受信される。各田カペッファ10の田カインピーダン ーダンス制御信号生成回路15から発せられるインピー ダンス制御信号Cは出力インピーダンス部10mにおい --バ17 (図中、「R」で示す) に伝送される。 【0024】各出力パッファ10は出力インピーダンス

ス制御信号Cにより制御される。 ンス制御信号生成回路 1.5 から発せられるインアーダン **出力 パッファ 1 1 の 出力 インドーダン ス 資 は インドーダ** Cは出力インピーダンス部11aにおいて受信される。 **号生成回路15から発せられるインピーダンス制御信号** 10と阿森に、田ガインパーダンス部11m(図中、 【0025】 制御用出力パッファ11は、出力パッファ 「ZF」で示す)を備えており、インピーダンス慰御信

2a、12b及び12cと接続されている。制御用出力 バ12a、12b及び12cに伝送される。 伝送路13を駆動し、次いで、第1乃至第3差動レシー ンス制御信号Cにより制御された後、フィードベック用 バッファ11からの出力インピーダンスは、インピーダ ク用伝送路13を介して、第1乃至第3整動レシーパ1 【0026】慰御用出力パッファ11は、フィードパッ

がその田ガインアーダンス郎10mと同一の回路に続成 ピーダンス部11aは通常信号用の出力パッファ10及 【0027】 慰海用出力パッファ11及びその出力イン

等長のフィードバック用伝送路13を駆動する。すなわ 第1乃至第3差動レシーパ12a、12b、12cの入 で折り返され、反射ノイズを検出するために設けられた と同一の配線幅を有するものとして設計されている。 と特性インピーダンスが等しくなるように、伝送路16 ち、フィードバック用伝送路13は、通常の伝送路16 力端子に接続されている。 【0028】制御用出力パッファ11の出力は実信号と 【0029】また、フィードバック用伝送路13は途中

50 VR+が印加されている。 b、12cには、それぞれ参照包圧VR-、VRR及び 【0030】第1乃至第3巻動ワシース12a、12

4

4

生成回路15に入力される。 ップ14a、14bの各出力はインピーダンス制御信号 【0032】第1及び第2セットリセットフリップフロ

以下に述べるように、第1及び第2セットリセットフリ カスッファ10の田カインパーダンス値を発減させるイ ップレロップ148、14bの各出力に揺んいて、各出 ンピーダンス制御信号Cを発生する。 【0033】インピーダンス制御信号生成回路15は、

る半導体製積回路は次のように作動する。 【0034】以上のような構成を有する本実施形態に係

不整合により発生する反射ノイズによって、動作ャージ 【0036】図2は高速伝送路における受協波形を示 ンがどのように汝少するかについて説明する。 【0035】先ず、高速伝送路においてインピーダンス 8

小さへ、インピーダンス不概合による反射ノイズが発生 形を序す、図2(C)は、田力パッファ10の田力イン 6の年在インピーダンスに兄べれ大きへ、インピーダン は、出力ベッファ10の出力インピーダンスが伝送路1 ズが発生していない場合の受端液形を示す、図2(B) す。図2(A)は、インピーダンス整合され、反射ノイ している場合の仮臨液形を示す。 ピータンスが伝送路16の特在インピータンスに比べて ス不整合による反射ノイズが発生している場合の受娼故 30

各拠制フシーベ12a、12b、12cの存居爲用であ **ルとの電位差が所望の値より小さい場合に、ノイズマー** り、この参照亀圧で収益値やのこんフベラ及びロウフベ 【0037】各被形版画の中心に引いてめる水坪級様は

のようにノイメトージンが光介したいる共穏では、シス テムとしての動作マージンが図2(A)に比較して若し メによりノイメャージンが劣化している仮感である。 こ く低下することになる。 【0038】図2 (B)、 (C)の斡集的が、反射ノイ

おけるインパーダンス起御製作しいれ、図3のタイパン 【0039】次に、本実施形態に係る半導体集積回路に

【0040】図3は、本実施形態に係る半導体集積回路 グ図を用いて説明する。

秦田十らいとにより、五七人ソプーダンスや歴録し、人 形態に係る半導体集積回路において、この反射ノイズを 発生については、上述したとおりである。以下、本実施 【0041】インピーダンス不整合による反射ノイズの の動作を説明するタイミング図である。 S

> より小さい位圧V1の期間があるという特徴がある。 さ、定常状態のベイフベルHに強する前に、ベイフベル ンピーダンスより大きい場合は、信号が立ち上がると **ガインパーダンス値がプリント校伝送線路160特在4** ンピーダンス整合させる動作について説明する。 【0042】図2(B) に示したように、バッファの出

定常状態のベイァベラHに連する側に、ベイァベラより ンピーダンスより小さい場合は信号が立ち上がるとき、 大きい電圧V2の期間があるという特徴がある。 ガインパーダンス値がプリント板伝送線路 1 6 の特在人 【0043】図2 (C) に赤したように、パッファの出

図2(B)、(C)に尽すように、危熱的なパイフベル 電圧VR+は以下のように設定される。 Hからずらして、ノイズを検出できるようにしいる。 レシース12c、12aの参照負圧VR+、VRーは、 は、これらの反射ノイメの特徴から、第3及び第1差動 [0046] V1<VR+<H 【0045】 4なわち、粥 3 朔慰フシー 2 1 2 c C 存眠 【0044】本実施形態に係る半導体集積回路において

また、第1差動アツース12gの参照低圧VRーは以下 のように設定される。

[0047] H<VR-<V2

する動作について説明する。 水に、図2(B)及び(C)に示した反射ノイズを検出

【0048】図3は図1のブロック図に対応するタイミ

に示すように、インピーダンス慰御用の方形波が入力さ 【0049】慰御用出力パッファ11には、図3 (1)

娼における徴形は図3(2)及び(3)にそれぞれ示さ た信号の第3及び第1差動レシース12 c 、12 a の受 【0050】フィードバック用伝送路13を伝搬してき

ヾ1 5 a の参照角用 Λ R − がパイ アペラエポン 恒へ受気 されている。 VR+がベイフベラHぱり成へ、から、解 1 朔野フツー なるように、また、第3期型アツーズ12cの存用角圧 の参照電圧は、図3 (2) 及び(3) に示すように、第 2 始巻フツース 1 2 b の参照偽圧 V R R が破極の中心に 【0051】第3及U第1遊動レシーバ12c、12e

れ、ノイズが検出されない場合の被形を破壊で示してあ を検出した場合の故形を実験で、インパーダンス整合さ 第3 絶勢フツーズ1 2 cの丑力R+にしいたは、ノイメ の第1差動レシース12 aの出力R-及び図3 (6)の ぞれRー、RR、R+として示されている。図3 (5) b、12cの出力は図3(5)、(4)、(6)にそれ 【0052】第1乃至第3差動レシーバ12a、12

フツーズ 1 2 m の五七R ーの液形 1 解 2 物學 フツーズ 1 [0053] ノイズが検出されない場合には、第1差動

> 示されており、第2セットリセットフリップフロップ! セットフリップフロップ14g、14bのセット編子ま 4 bの出力は図3(7)にUPとして示されている。 リップフロップ 14 aの出力は図3 (8) にDNとして たはリセット端子に入力される。第1セットリセットフ ーバ12cの出力R+の液形はロウレベル固定となる。 【0054】これらの出力扱形は第1又は第2セットリ

射ノイズが発生した場合に、パルスが発生する。 板伝送路の特柱インピーダンスより小さいことによる反 **形が図3 (2) のように田七インピーダンスがプリント** 【0056】図3 (8) にボナDNにおいては、帰信波

リセットフリップフロップ14a、14bの出力DN及 びUPはともにロウレベル固定となる。 に、ノイズを検出しない場合には、第1及び第2セット 【0057】図3 (1) 及び (8) の破機で示したよう

ス制御信号生成回路15に入力される。 ップ14a、14bの出力DN及びUPはインピーダン 【0058】第1及び第2セットリセットフリップフロ

Nパルスが入力された場合には、出力インピーダンス値 を現在の値より減少させるように、それぞれインピーダ た、第1セットリセットフリップフロップ14aからD は、出力インピーダンス値を現在の値より増加させ、ま 他の要繋から構成されており、第2セシャリセシャフリ ンス制御信号生成回路15はアップダウンカウンタその 同葉者にとって既知のものである。例えば、インピーダ ップフロップ 1 4 b からU P パルスが入力された場合に 作は、前述の関連技術文献にも記載されているように、

路13を駆動させ、その受臨液形の反射ノイズを検出 にインパーダンス概合された状態の安成する。 し、その反射ノイズが少なくなる方向に各出力バッファ 【0060】以上のように、本実施形態に係る半導体集

2 bの出力RRとほぼ同様になり、また、第3差動レシ

形が図3(3)のようご丑七インパーダンスがプリント [0055] 図3 (7) に示すUPにおいては、受信波

射ノイズが発生した場合に、パルスが発生する。 板伝送路の特性インピーダンスより大きいことによる反

【0059】 インパーダンス慰御信号生成回路 1 5のW

ンス制御信号Cを生成する。

導体製造プロセスばらつきや動作温度変動による出力イ **陝量がフィードバック用伝送路13を通してフィードバ** 被回路においては、出力バッファ10及び制御用出力バ ンパーダンス値の変動を補償し、インパーダンス整合 10の出力インパーダンス値を懸御することにより、半 制御用出力パッファ11により実際のプリント板伝送線 **教回路においては、田力インパーダンス値が制御可能な** ツクされる。このフィードバックが繰り返され、最終的 ッファ11の出力インピーダンスが増減すると、その増 【0061】以上のように、本実施形態に係る半導体集

9

特開2001-127614

ることは不可能であったが、本実施形態はこれを可能に ント配線板伝送路の特性インピーダンスの変動を補償す 方式によっては、プリント板の製造ばらつきによるプリ し、萵ノイズマージンの萵速伝送を実現できるという効 【0062】さらに、従来の基準外部抵抗に整合させる

RR、VR+を設定しているが、立ち下がり側の反射ノ イズを検出できるような参照電圧を設定することもでき レジー×12a、12b、12cの参照側HVR-、V り側の反射ノイズを検出できるように第1乃至第3差動

【0063】なお、上記実施形態においては、立ち上が

成回路15とを2組設け、各々独立に制御することもで 縦2セットリセットレリップレロップ14a、14bか 第3差動レシーベ12a、12b、12c及び第1及び ンスを個別に制御できるペッファの場合には、第1乃至 らなる反射ノイズ被出手段とインパーダンス制御信号生 【0064】また、ヘイ意及びロウ菌の田力インドーダ

温度変勢による田力インパーダンス値の変勢を補償し、 動させ、その受娼故形の反射ノイズを検出し、その反射 **御用出力パッファにより実際のプリント板伝送線路を駆** 回路においては、出力インピーダンス値が制御可能な制 インピーダンス整合した伝送を行うことができる。 する。これにより、半導体製造プロセスばらつきや動作 ノイ 火が少なへなる方向に丑七イン アーダンス 資を慰留 【発明の効果】以上のように、本発明に係る半導体集制 [0065] 【図面の簡単な説明】

30 ロック図である。 【図1】本発明の一実施形態に係る半導体集積回路のプ

【図2】 高遠伝送路における受嬌被形を示す被形図でき

タイミングチャートである。 【図3】図1に示した半導体集積回路の動作を説明する

10 出力パッファ 【符号の説明】

10 a 丑七インアーダン 4 哲

11 a 五七インパーダンス部 12 m 第1撮影フシース 11 慰御用出力ペッファ

126 縦2拗懸フツーズ 12 c 第3 遊動フシース

13 フィードパック用伝送路

15 インピーダンス制御信号生成回路 14m 第1セットリセットフリップフロップ 146 第2セットリセットフリップフロップ

16 伝送路 -1-



⊛

9

特開2001-127614

